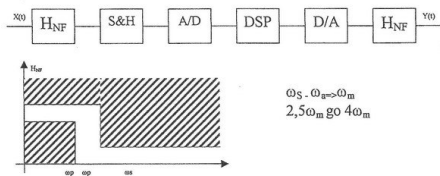


DIGITALNA OBRAĐA SIGNALA
- Tipična ispitna pitanja -
-Odgovori-

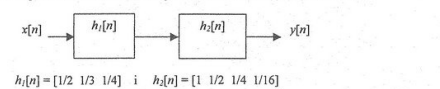
1. Nacrtati kompletan blok dijagram sistema za digitalnu obradu signala. Pretpostaviti da je ulazni signal $x(n)$ analogni signal (npr. govor) koji se nalazi u šumu. Izlazni signal $y(n)$ je takođe analogni signal. Komentarisati pojedinačne blokove i analizirati osnovne karakteristike korišćenih filtera.

Odgovor:



2. Govorni signal $x(n)$ ima spektar u granicama od 300 do 2700 Hz.
- Navedi minimalnu učestanost odabiranja za signal $x(n)$.
 - Kako se vrši idealna rekonstrukcija analognog signala iz njegovih odabraka?
 - Objasni praktične postupke rekonstrukcije analognog signala iz njegovih odabraka.
 - Da li je dobro signal $x(n)$ odabrati učestanošću od 100 kHz?
- Odgovor:
- Minimalna učestanost odabiranja $f_{od} \Rightarrow 2 \cdot f_{max}$, $f_{od} \Rightarrow 2 \cdot 2700 \text{ Hz}$, $f_{od} \Rightarrow 5400 \text{ Hz}$
 - Idealna rekonstrukcija predstavlja se kao konverzija niza brojeva u povorku Dirakovih impulsa koja se zatim propusta kroz idealni filter za rekonstrukciju.
 - U praksi se to ostvaruje pomoću D/A konvertora i NF filtra. Realni D/A uytima kvantizirane binarne signale i na izlazu daje analogni signal sa funkcijom zadržke multog reda i funkcijom zadržke prvog reda.
 - Dobro je ali bespotrebno i bezkorisno
3. Signal $x(n)$ ima spektar u granicama od 3100 do 6200 Hz.
- Određiti donju granicu za ispravno odabiranje sig. $x(n)$ – teorema o odabiranju.
 - Za izračunatu učestanost pod a), odrediti periodu odabiranja.
 - Kako se vrši idealna rekonstrukcija analognog signala iz njegovih odabraka?
 - Objasni princip rada kola zadržke "0" i kola zadržke "1" reda.
 - Komentarisati moguće greške kod digitalnih signal procesora zbog ograničene tačnosti procesora.
- Odgovor:
- $f_{od} \Rightarrow 2 \cdot f_{max}$, $f_{od} \Rightarrow 2 \cdot 6200 \text{ Hz}$, $f_{od} \Rightarrow 12400 \text{ Hz}$
 - $T_s = 1/f_{od} = 1/12400 = 80,65 \mu\text{s}$ – perioda odabiranja
 - Idealna rekonstrukcija predstavlja se kao konverzija niza brojeva u povorku Dirakovih impulsa koja se zatim propusta kroz idealni filter za rekonstrukciju.

11. Impulzni odzivi dva kaskadno povezana linearna diskretna sistema su:



Na ulaz ovog sistema se dovodi signal $x(n)$

$$x(n) = \begin{cases} 0.123^n, & \text{za } n = 0, 1, 2, 3, \dots, 19, 20 \\ 0, & \text{izvan} \end{cases}$$

- Napisati program u MATLABu za određivanje odziva sistema $y(n)$ na pobudu $x(n)$.
- Koliko nenulih članova ima odziv sistema?
- Napisati program u MATLABu za crtanje signala $h_1(n)$, $h_2(n)$, $x(n)$, $y(n)$.
- Napisati program u MATLABu koji primenom DFT određuje odziv $y(n)$.

Odgovor:

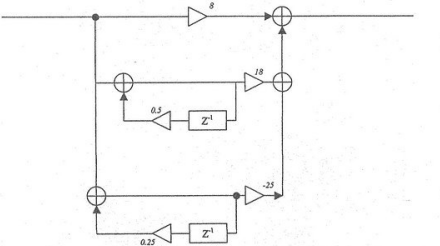
```

h1(n) = [1/2 1/3 1/4];
h2(n) = [1 1/2 1/4 1/16];
h(n) = conv(h1,h2);
n1= 0: 20;
x1= 0.123.^n1;
x=[x1 zeros(1,79)];
y=conv(h,x);
k1=0: length(h1)-1;
k2=0: length(h2)-1;
k3=0: length(x)-1;
k4=0: length(y)-1;
subplot(3 1 1); stem(k1,h1);
subplot(3 1 2); stem(k2,h2);
subplot(3 1 3); stem(k3,x);
subplot(3 1 4); stem(k4,y);
H=fft(h,1024);
X=fft(x,1024);
Y=H*X;
y=ifft(Y);

```

19. Diskretni sistem je zadat sledećom funkcijom prenosa $H(z) = 8 - 18/(1-0.5z^{-1}) - 25/(1-0.25z^{-1})$
- Nacrtati dijagram toka za realizaciju funkcije prenosa $H(z)$.
 - Kako se naziva ovakva realizacija?
 - Objasni dobre strane ovakvih realizacija u odnosu na direktne realizacije.

Odgovor:



- b) Ovakva realizacija se naziva paralelna

- c) Direktna realizacija prve i druge vrste primenjuje se za sisteme nižeg reda zato što se u takvim sistemima teško analizira stabilnost. Zato se prednost daje paralelnoj i kaskadnoj. Prednost paralelne realizacije je što je funkcija prenosa pojednostavljena pa je verovatnoća greške manja.

5. Napisati program u MATLABu za generisanje i crtanje 128 odabraka kompleksne eksponencijalne sekvence ($e(n) = A e^{j(\omega n + \phi)}$) za sledeće podatke: amplituda $A=3$, početna faza $\phi=0$, učestanost $f_0 = 0.05$, početni vremenski trenutak je $n=0$. Nacrtati prvih 150 odabraka.

Odgovor:

```

e(n) = A * exp(j * (2 * pi * f0 * n + phi));
N=128;
A=3;
phi=0;
f0=0.05;
faza=0;
n=0: 128;
e(n)=abs(A)*exp(j*(2*pi*f0*n+phi));
subplot(2 1 1);
stem(n,real(e));
subplot(2 1 2);
stem(n,imag(e));

```

6. Napisati program u MATLABu za generisanje i crtanje 100 različitih diskretnih signala sa po 1000 odabraka definisanih na sledeći način:

$$x(n) = \sin(2\pi f n + \phi) + a^n, \quad f = f_0 + 20i, \quad i = 0, 1, 2, \dots, 99$$

gde je $a = 0.8$, $f_0 = 1200 \text{ Hz}$ i fazi ugao $\phi = \pi/8$. Učestanost odabiranja je 10 kHz. Početni vremenski trenutak je $n=0$.

14. Da li su sledeći sistemi kauzalni ili nekauzalni (dati objašnjenje):

- $y(n) = x(n-1) - x(n)$.
- $y(n-1) = x(n+1) - x(n-2) - y(n-2)$.

Odgovor:

- $y(n) = x(n-1) - x(n)$ je kauzalan jer tekuci odabirak signala na izlazu zavisi od tekuceg i prethodnog.
- $y(n-1) = x(n) - x(n-1)$ dati sistem nije kauzalan.

15. Zadati je diskretni sistem preko diferencne jednačine

$$y(n) - 0.4y(n-1) - 0.8y(n-2) = 0.5x(n) - 0.8x(n-1) + 0.3x(n-2)$$

- Primenom Z transformacije odrediti prenosnu funkciju $H(z)$.
- Napisati u MATLABu program za određivanje i crtanje polova i nula.
- Gde se moraju nalaziti polovi da bi sistem bio kauzalan i stabilan?

Odgovor:

$$y(n) + 0.4y(n-1) - 0.8y(n-2) = 0.5x(n) - 0.8x(n-1) + 0.3x(n-2)$$

$$Y(z) + 0.4Z^{-1}Y(z) - 0.8Z^{-2}Y(z) = 0.5X(z) - 0.8Z^{-1}X(z) + 0.3Z^{-2}X(z)$$

$$Y(z)(1 + 0.4Z^{-1} - 0.8Z^{-2}) = X(z)(0.5 - 0.8Z^{-1} + 0.3Z^{-2})$$

$$H(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} = \frac{0.5 - 0.8Z^{-1} + 0.3Z^{-2}}{1 + 0.4Z^{-1} - 0.8Z^{-2}} = \frac{Z^2}{Z^2 + 0.4Z - 0.8}$$

$$H(z) = \frac{0.5Z^2 - 0.8Z + 0.3}{Z^2 + 0.4Z - 0.8}$$

- $n=[0.5 \ -0.8 \ 0.3]$;
- $p=[1 \ 0.4 \ -0.8]$;
- zplane (n,p);

- Polovi se moraju nalaziti unutar jediničnog kruga.

21. Dat je signal $x(n)$:

$$x(n) = 3\delta(n) + 1.5\delta(n-5) = 0.8\delta(n-6), \quad \text{gde je } 0 \leq n \leq 100$$

- Napisati program u MATLABu za crtanje amplitudske i faze karakteristike ovog signala u $N=256$ tačaka. Koristiti FFT algoritam.
- Objasni dobre i loše karakteristike pravougone i Hamingove prozorske funkcije
- Šta je osnovna pretpostavka za primenu RADIX-2 FFT algoritma?
- Kako se povećava rezolucija kod FFT spektra?

Odgovor:

$$x(n) = 3\delta(n) + 1.5\delta(n-5) = 0.8\delta(n-6), \quad 0 \leq n \leq 100$$

```

d=[1 zeros(1,100)];
d1=[0 0 0 0 1 zeros(1,95)];
d2=[0 0 0 0 0 1 zeros(1,94)];
x=3*d-1.5*d1+0.8*d2;
N=256;
X=fft(x,N);
k=0: length(X)-1;
as=abs(X);
fs=angle(X);
subplot(3 1 1); stem(k,x);
subplot(3 1 2); stem(k,as);
subplot(3 1 3); stem(k,fs);

```

- Pravougaona je kola funkcija jer ima visoke bočne lukove čime mnogo modifikujemo signal. A to je zbog naglog odsecanja u vremenu a prednost je što je najjednostavnija i što ima uzak glavni luk. Hamingova funkcija, sa njom se dobija manja selektivnost filtra ali bolje karakteristike u propusnom opsegu.
- Predpostavka je da je to sistem sa osnovom 2, odnosno niz se razbija na 2 podniza, zatim se ti podnizovi razbijaju na 2 manja i tako sve dok ne dođemo do elementarnih podnizova sa po 2 elementa.
- Kada dužina vremenskog niza nije 2^p , opravdano je produžiti dati niz dodavanjem nultih elemenata da bi se dobilo $N=2^p$ time se postiže efikasnost izračunavanja i istovremeno FFT sa boljom rezolucijom.

9. Impulzni odziv diskretnog linearnog vremenskog nepromenljivog sistema je

$$h(n) = \begin{cases} n & ; 0 \leq n < 4 \\ 0 & ; \text{izvan} \end{cases}$$

- Napisati program u MATLABu za određivanje odziva sistema, $y(n)$, na pobudu $x(n) = u(n-1) - u(n-3)$. Sa $u(n)$ je predstavljena jedinična funkcija.
- Napisati program u MATLABu za crtanje signala $h(n)$, $x(n)$, $y(n)$.
- Kolika je dužina signala $y(n)$ u odnosu na dužinu signala $x(n)$ i $h(n)$?

Odgovor:

$$h(n) = \begin{cases} n & ; 0 \leq n < 4 \\ 0 & ; \text{izvan} \end{cases}$$

$$x(n) = u(n-1) - u(n-3)$$

$$h1=[0 \text{ ones}(1,5)];$$

$$h3=[000 \text{ ones}(1,3)];$$

$$x=h1-h3;$$

$$h=[0 \ 1 \ 2 \ 3 \ 4 \ \text{zeros}(1,5)];$$

$$y=\text{conv}(x,h);$$

$$k1=0: \text{length}(h)-1;$$

$$k2=0: \text{length}(x)-1;$$

$$k3=0: \text{length}(y)-1;$$

$$\text{subplot}(3 \ 1 \ 1);$$

$$\text{stem}(k1,h);$$

$$\text{subplot}(3 \ 1 \ 2);$$

$$\text{stem}(k1,x);$$

$$\text{subplot}(3 \ 1 \ 3);$$

$$\text{stem}(k1,y);$$

17. Zadati je diskretni sistem sledećom diferencnom jednačinom

$$y(n) - 2.5y(n-1) + y(n-2) = x(n-1) + 3x(n+2)$$

- Ispitati stabilnost zadatog sistema.
- Da li je zadati sistem kauzalan (dati objašnjenje)?
- Pobuda ovakvog sistema je $x(n) = \delta(n) - 2\delta(n-1)$. Izračunati Z transformaciju izlaznog signala $y(n) = h(n) * x(n)$.
- Proveriti stabilnost izlaznog signala $y(n)$.

Odgovor:

$$y(n) - 2.5y(n-1) + y(n-2) = x(n-1) + 3x(n+2)$$

$$Y(z) - 2.5Z^{-1}Y(z) + Z^{-2}Y(z) = Z^{-1}X(z) + 3Z^2X(z)$$

$$Y(z)(1 - 2.5Z^{-1} + Z^{-2}) = X(z)(Z^{-1} + 3Z^2)$$

$$H(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} = \frac{Z^{-1} + 3Z^2}{1 - 2.5Z^{-1} + Z^{-2}} = \frac{Z^2}{Z^2 - 2.5Z + 1}$$

$$H(z) = \frac{Z + 3Z^4}{Z^2 - 2.5Z + 1}$$

- Sistem nije stabilan jer pojedini članovi se nalaze van jediničnog kruga
- Sistem nije kauzalan jer n -ti član zavisi i od $3x(n+2)$, a sistem nema sposobnost predviđanja.

$$x(n) = \delta(n) - 2\delta(n-1)$$

$$X(z) = 1 - 2Z^{-1} = 1 - \frac{2}{Z} = \frac{Z-2}{Z}$$

$$Y(z) = X(z) * H(z) = \frac{Z-2}{Z} * \frac{Z^2}{(Z-2)(Z-0.5)} = \frac{Z}{Z-0.5}$$

$$Y(z) = \frac{1 + 3Z^2}{-0.5 + Z}$$

- Polovi datog sistema se ne nalaze van jediničnog kruga tako da je sistem stabilan

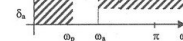
23. Digitalni filteri

- Koji signal se uzima kao pobuda kada se ispituju karakteristike filtera u vremenom domenu?
- Šta se može zaključiti iz odziva filtera na takvu pobudu?
- Tolerancije NF filtera posmatrano u frekvencijskom domenu, komentarisati.
- Projektovat u MATLABu niskopropusni FIR filter dvadesetog reda ($N=20$), sa normalizovanim graničnom učestanošću $\omega_n = 0.35$. Pri projektovanju koristiti Hanning-ov prozor.
- Nacrtati amplitudsku i faznu karakteristiku projektovanog filtera.

Odgovor:

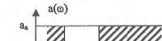
- Dovodi se jedinična stepena funkcija.

- Zaključuje se koji je tip filtera, u zavisnosti koje učestanosti propusti, zaključuje kakva je funkcija prenosa filtera da li unosi nelinearnost faze.



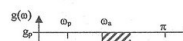
$$\mu(\omega) = |H(e^{j\omega})|$$

Tolerancija amplitudske karakteristike



$$a(\omega) = -20 \log_{10} |\mu(\omega)|$$

Slabljenje amplitudske karakteristike filtera



$$g(\omega) = 20 \log_{10} |\mu(\omega)|$$

Pojačanje

```

d(N);
N=20;
Wn=0.35;
b=fir1(N,Wn,hanning(N+1));
fzgesz(b,1,1024);

```